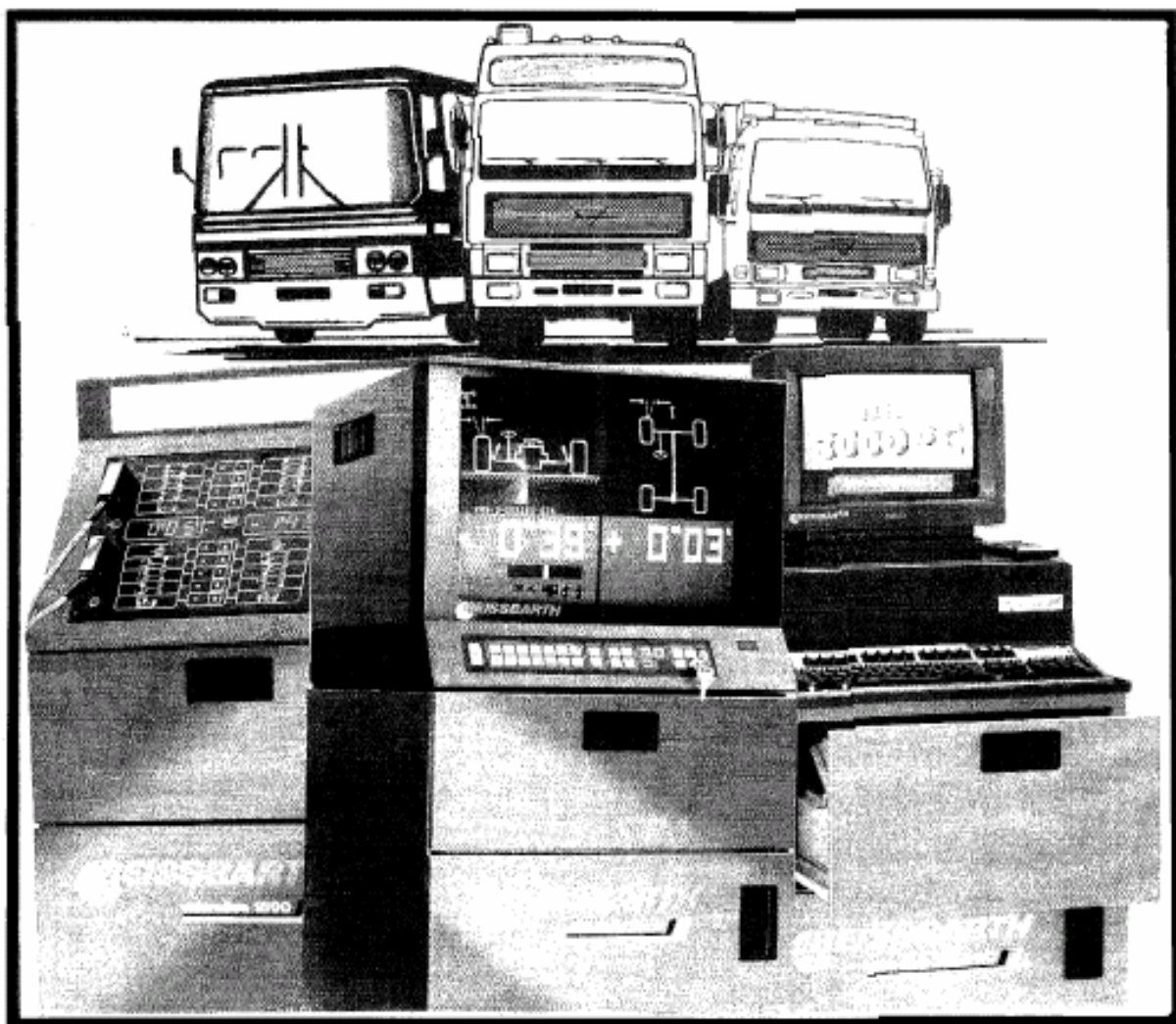


EDP 902 302 020 (ENG)

**Дополнительные инструкции
по эксплуатации установки
регулировки колес на
грузовых автомобилях и
автобусах**

**Компьютерный стенд регулировки колес
Microline 1800
Microline 3000/3800
Microline 3000 PC**



BEISSBARTH®

Данные о документе:

Первое издание 10.94

Изменения:

Хранение файла: winword/achsmess.lkw/ba-zusat.lkw/zusatlkw.eng

Beissbarth GmbH Оборудование для автомастерских

Hanauer Straße 101 80993 Munich, Germany Tel. (+) 89/14901-0 Telefax (+) 89/14901246

EDP 902 302 020/09.95

СОДЕРЖАНИЕ

<u>Наименование:</u>	<u>Стр.</u>
----------------------	-------------

Подготовительная работа:

Установка кронштейнов крепления сенсорных головок E1200/30 с прижимами на грузовом автомобиле	4
---	---

Установка кронштейнов крепления сенсорных головок E1200/30 с клешневыми клипсами на грузовом автомобиле	4
---	---

Установка быстродействующего зажимного устройства на грузовом автомобиле	5
---	---

Установка сенсорных головок на кронштейне крепления сенсорных головок	6
--	---

Установка сенсорных головок на быстродействующих зажимных устройствах	6
--	---

Перемещение сенсорных головок на кронштейне крепления сенсорных головок после корректировки биения колес	7
--	---

**Регулировка колес на грузовом автомобиле
и автобусе:**

С одной передней и одной задней осями	8
---------------------------------------	---

С одной передней и двумя задними осями	8
--	---

С двумя поворотными передними осями и одной задней осью	11
--	----

С двумя поворотными передними осями и двумя задними осями	13
--	----

Регулировка колес на сочлененных автобусах	15
--	----



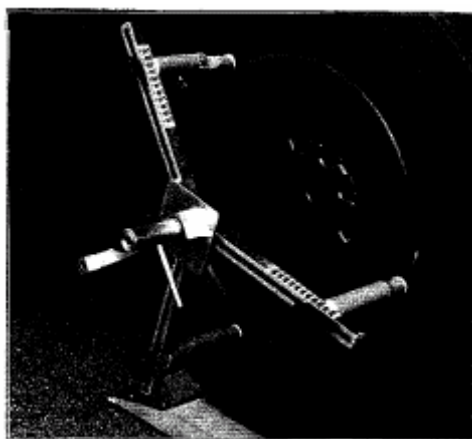
Установка кронштейнов крепления сенсорных головок E1200/30 с прижимами на грузовом автомобиле

Стандартная поставка кронштейнов крепления сенсорных головок включает либо кронштейны с прижимами 5, либо с клешневыми клипсами 5. Прижимы используются на дисковых колесах, оснащенных коническим ободом с вогнутыми фланцами.

Клешневые клипсы применяются на колесах из углеродного материала (Trilex) или колесах, оснащенных коническим ободом с фланцами без

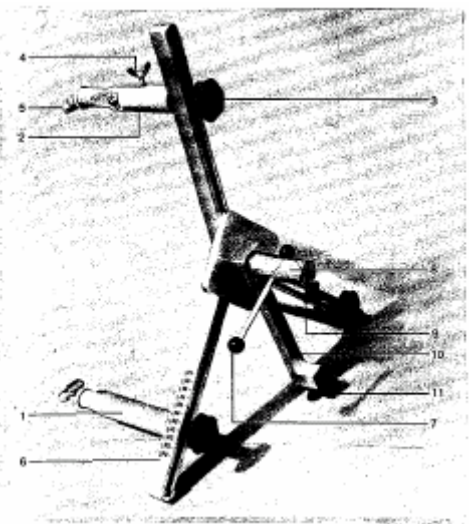
сильной вогнутости.

1. Ослабить звездообразный маховик 3 на нижних установочных рычагах.
2. Отрегулировать установочные рычаги 1 по линейке 6 на нужный диаметр обода и затянуть звездообразные маховики 3. (Строго выдерживать настройки при измерении отклонения передних колес.)
3. Выдвинуть кронштейн крепления сенсорных головок к фланцу обода таким образом, чтобы установить в нужном положении подвижные прижимы 5 нижних установочных рычагов, а затем затянуть звездообразный маховик 3.
4. Ослабить звездообразный маховик 3 на верхней стяжном рычаге 2 и отрегулировать стяжной рычаг таким образом, чтобы установить прижимы 5 на фланце обода.
5. Затянуть стяжной рычаг с помощью крыльчатой гайки 4 до надежной установки кронштейна крепления сенсорных головок.

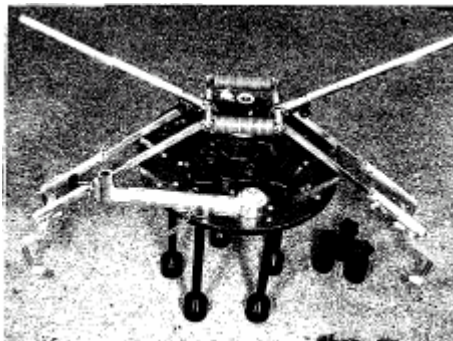


Установка кронштейнов крепления сенсорных головок E1200/30 с клешневыми клипсами на грузовом автомобиле

1. Ослабить звездообразный маховик 3 на нижних установочных рычагах.
2. Передвинуть установочные рычаги 1 и установить диаметр по линейке 6 на 2 ½ дюйма выше, чем требуемый диаметр обода (например, при диаметре обода = 20 дюймов, следует установить 22,5 дюйма). (Строго выдерживать настройки при измерении отклонения передних колес.)
3. Вновь затянуть звездообразные маховики 3.
4. Слегка обработать смазкой клешневые клипсы 5 (они должны свободно перемещаться.)
5. Выдвинуть кронштейн крепления сенсорных головок к фланцу обода таким образом, чтобы установочными захватами 5 на установочных рычагах 1 зацепиться за фланец обода с внешней стороны.
6. Слегка протолкнуть вручную клешневые клипсы 5 на нижних установочных рычагах 1 с помощью маховика 3 между шиной и ободом.
7. Ослабить звездообразный маховик 3 на верхней стяжном рычаге 2 и отрегулировать стяжной рычаг 2 так, чтобы клешневая клипса 5 зацепилась за



- фланец обода с внешней стороны.
8. Затянуть звездообразный маховик 3.
 9. Слегка протолкнуть ручную клешневую клипсу 5 верхнего установочного рычага 2 с помощью маховика 3 в положение между шиной и ободом.
 6. Затянуть стяжной рычаг с помощью крыльчатой гайки 4 для надежного размещения кронштейна крепления сенсорной головки.

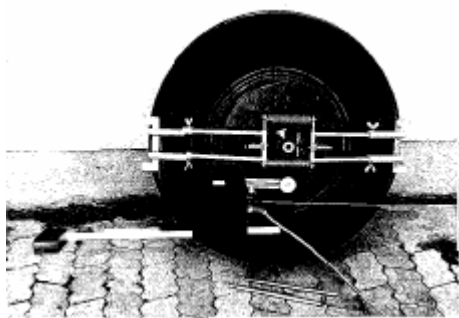


Установка быстродействующего зажимного устройства на грузовом автомобиле:

Данное быстродействующее зажимное устройство является самоцентрирующимся и не требует корректировки биения, учитывая особенности его конструкторской разработки и способность точного соприкосновения с поверхностью диска колеса без осевого биения. Монтажный диск и распорные втулки предназначены для использования на всех стандартных

колесах размером от 17,5 до 24 дюймов.

Быстродействующее зажимное устройство с 3 короткими распорными втулками предназначено для установки на передние оси, а зажимное устройство с 5 длинными распорными втулками служит для задних осей.

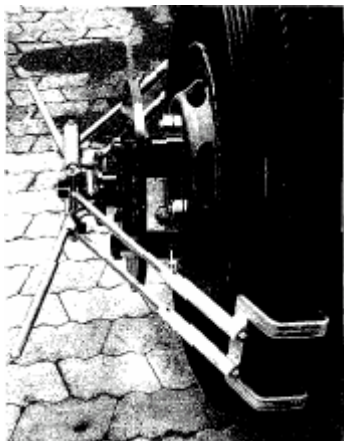


При использовании стандартных сенсорных головок (предназначенных для легковых автомобилей) в дополнение к быстродействующему зажимному устройству применяются также 4 спойлерных раздвижных штанги, состоящих из шарнирного рычага, который крепится к контактной поверхности монтажной платы. В монтажную плату под шарнирным рычагом вставляется установочный штифт, закрепленный на цепи, для предупреждения опускания шарнирного рычага под тяжестью сенсорной головки.

Точки зажима и опоры шарнирного рычага должны находиться на одном и том же уровне и направлены в одну и ту же точку на всех 4 быстродействующих зажимных устройствах, чтобы избежать искажений измерения из-за смещений колеса.

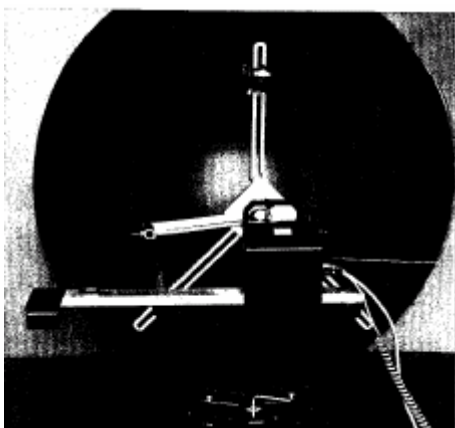


При использовании специальных изогнутых сенсорных головок применение раздвижных спойлерных штанг не требуется.



Чтобы закрепить быстродействующее зажимное устройство следует вставить распорные втулки 3 и 5 в нужные координатные отверстия, расположенные на монтажной плате и зажать их с помощью быстродействующего звездообразного маховика.

Поверх соответствующих гаек колеса следует прижать распорные втулки к той части обода, которая не имеет осевого биения. Прижимное воздействие оказывается с помощью подпружиненных рычагов, оснащенных 2 регулировочными захватывающими рычагами с каждой стороны, которые устанавливаются на беговой дорожке шины.



Установка сенсорных головок на кронштейнах крепления сенсорных головок

1. Вставить передние сенсорные головки в отверстие стопорной гайки 8, расположенной на кронштейне, и слегка зажать с помощью крыльчатой гайки 9. (Сенсорные головки должны сохранять подвижность).
2. Вставить задние сенсорные головки в отверстие стопорной гайки, расположенной на задних кронштейнах и слегка зажать с помощью крыльчатой гайки 9.
3. Соединить передние и задние сенсорные головки с помощью двух удлинительных кабелей.

Внимание:

Если длина колесной базы превышает 6 м, следует использовать удлинительные кабели EDP No. 932 203 020.

Подключить постоянные провода, расположенные на передних сенсорных головках к монитору.

Подключить монитор к источнику питания (110/220 В, 50/60Гц).

Натянуть эластичные корды между передними колесами, а также между передними и задними колесами, закрепив их на рычажных измерительных рейках.

Внимание:

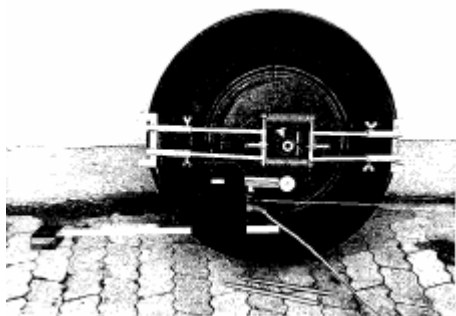
Для коррекции отклонений сенсорные головки должны располагаться по центру на кронштейне крепления сенсорной головки. На автомобилях с относительно широкой колесной базой эластичный корд долго вибрирует при проведении корректировке биения. В связи с этим рекомендуется разместить на середине длины колесной базы стойку E1200/31 и закрепить на ней корд.

Внимание:

Закрепление корда на рычажной измерительной рейке противоположной сенсорной головки возможно только после завершения корректировки биения и подтверждения установочной клавишей.

Предупреждение:

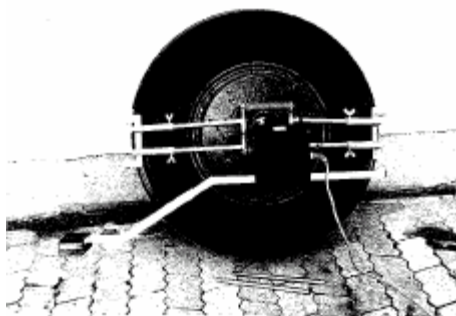
При отключении разъемов следует вынуть их из втулки. Не следует отвинчивать их, так как разъем окажется в нерабочем состоянии.



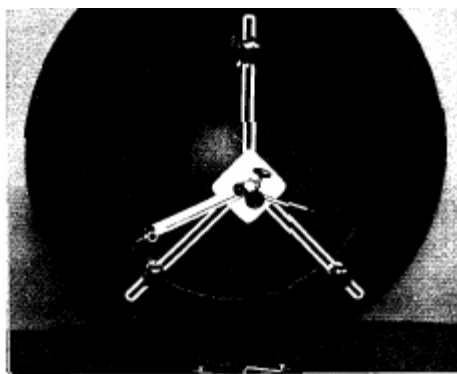
Установка сенсорных головок на быстродействующих зажимных устройствах:

При использовании быстродействующих зажимных устройств корректировка биения не требуется.

Стандартные сенсорные головки вставляются во втулки спойлерных раздвижных штанг.



Специальные изогнутые сенсорные головки должны располагаться по центру на быстродействующих зажимных устройствах. В этом случае применение спойлерных раздвижных штанг выносных не требуется.



Перемещение сенсорных головок на кронштейне после корректировки биения:

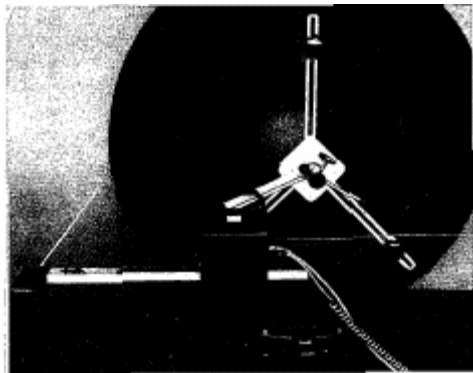
После установки передних колес следует вынуть передние и задние сенсорные головки из центрального отверстия стопорной гайки 8 на кронштейнах крепления сенсорной головки.

Отвинтить стопорную гайку 8 на коленчатом шарнирном рычаге 7 пока не станет возможным наклонить шарнирный выносной рычаг 10, затем пропустить его мимо звездообразных маховиков 3.

Повернуть шарнирный рычаг 10 примерно на 45° по направлению перемещения всех четырех сенсорных головок и вновь затянуть стопорную гайку 8 на коленчатом рычаге 7.

Внимание:

Для измерения отклонения передних колес следует привести к единой высоте передние шарнирные рычаги с левой и правой сторон (проверять с помощью линейки).

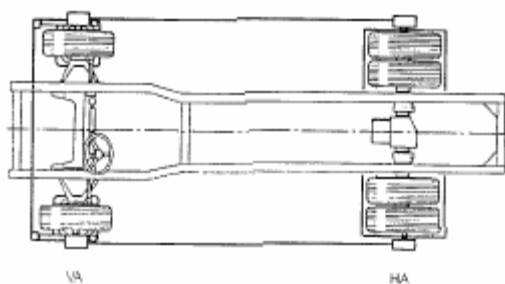


Вставить передние и задние сенсорные головки в отверстие, расположенное на шарнирных рычагах 10, установить их вертикально и затянуть с помощью крыльчатой гайки 11.

Соединить задние сенсорные головки с правой и левой сторон с передними сенсорными головками соответствующих сторон с помощью эластичных кордов, соединить таким же образом две передние сенсорные головки.

Внимание: если передний эластичный корд соприкасается с автомобилем, то оба передних шарнирных рычага 10 следует опустить так, чтобы эластичный корд вышел из

соприкосновения. Эластичные корды должны быть натянуты до упругости с помощью стопорной пластины.



Регулировка колес на грузовом автомобиле и автобусе:

С одной передней и одной задней осями
(измерение производится относительно геометрической оси)

Необходимые инструменты измерения:

4 кронштейна крепления сенсорных головок

E1200/30

2 поворотных круга P1/15

2 балансировочные стойки P1/40

2 передние сенсорные головки

2 задние сенсорные головки

1 дисплей Microline 1800

1 механизм натяжения тормозной системы

1 комплект эластичных кордов (3 на грузовик)

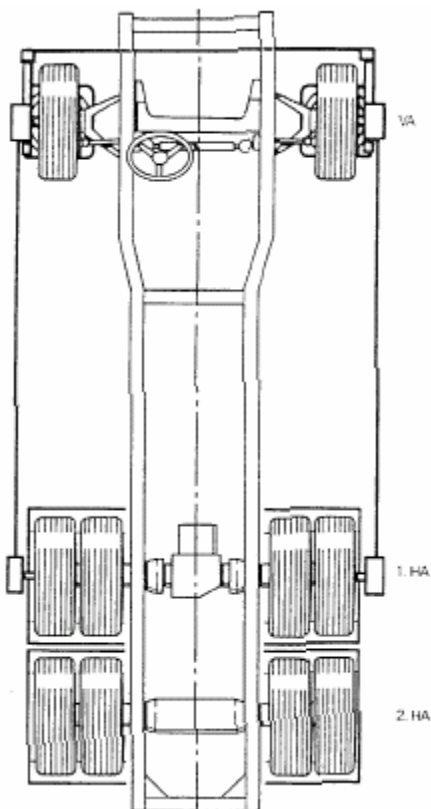
2 удлинительных кабеля

1 фиксирующее устройство рулевого колеса

2 мерные стойки E1200/31

1 блок испытательных карт для грузовых автомобилей

Процедура измерения осуществляется в соответствии с требованиями раздела «Регулировка колес с помощью четырехсенсорной системы».



Примечание:

При регулировке положения колес на грузовых автомобилях разница углов траектории колес автомобиля измеряется с помощью механических поворотных кругов.

Установить колеса в положение «строго прямо», а оба поворотных круга установить в положение «0».

Повернуть левое переднее колесо в положение 20° влево и отметить значение, которое отражено на дисплее для правого поворотного круга платформы (по внешней стороне дуги).

Повернуть правое переднее колесо в положение 20° вправо и отметить значение, которое отражено на дисплее для левого поворотного круга (по внешней стороне дуги).

Произвести расчет угловых разниц траектории колес (показание колеса по внешней стороне дуги за вычетом показаний колеса по внутренней стороне дуги) и произвести запись в испытательной карте (включая символы + или -).

С одной передней и двумя задними осями

Необходимые инструменты измерения:

Те же, что и в предыдущем случае, кроме того необходимо иметь 2 дополнительных балансировочных стойки P1/40.

Внимание:

При проведении данного измерения удлинительный кабель должен применяться для соединения передних и задних сенсорных головок. **Измерение передней оси и первой задней оси следует проводить в соответствии с вышеуказанным описанием** (для четырехсенсорных систем).

Примечание:

Распечатка показаний измерений: распечатывать только данные передней оси относительно первой задней оси. Не распечатывать измерения по второй задней оси, так как эти данные основаны на «левом переднем колесе».

Произвести запись прочих значений в испытательную карточку.

Направление вращения (измерение наклона)

Геометрический наклон второй задней оси относительно геометрического наклона первой задней оси:

Внимание:

Перед проведением корректировки второй задней оси данные по первой задней оси должны находиться в пределах допусков, установленных изготовителем.

1. Сенсорные головки остаются в положении на передней оси и первой задней оси.
2. Нажать кнопку 9 отдельные показания траектории передних колес. Повернуть рулевое колесо до достижения левой колеи значения $0^{\circ}00'$.



3. При достижении левой колеи положения «0» зафиксировать рулевое колесо с помощью устройства производства компании Beissbarth. (Показание на дисплее должно быть «0»).
4. Отсоединить эластичные корды на задних сенсорных головках.
5. Снять сенсорные головки и кронштейны крепления сенсорных головок с первой задней оси.
6. Надежно заблокировать ход автомобиля на уровне первой задней оси для предупреждения отката и отпустить ножной тормоз путем ослабления механизма натяжения тормоза.
7. Прикрепить кронштейны крепления сенсорных головок ко второй задней оси.
8. Вставить сенсорные головки в отверстие стопорной гайки 8 на кронштейне крепления сенсорной головки и слегка затянуть с помощью крыльчатой гайки 9; вновь присоединить резиновые шнуры с задней стороны.
9. Вывесить колеса второй задней оси.

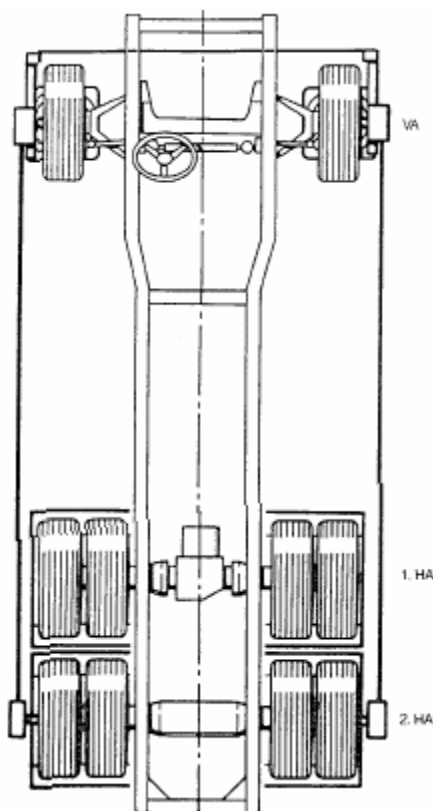
Внимание:

После переработки данных для последующей оси следует нажать кнопку 14 «Выход» (Exit) прежде, чем произвести корректировку биения.

Все данные, за исключением значений биения предыдущих колес, таким образом, удаляются.

10. Провести корректировку биения второй задней оси, как это описано выше.
11. Поставить балансировочные стойки под центр задней колесной пары.
12. Опустить задние колеса.

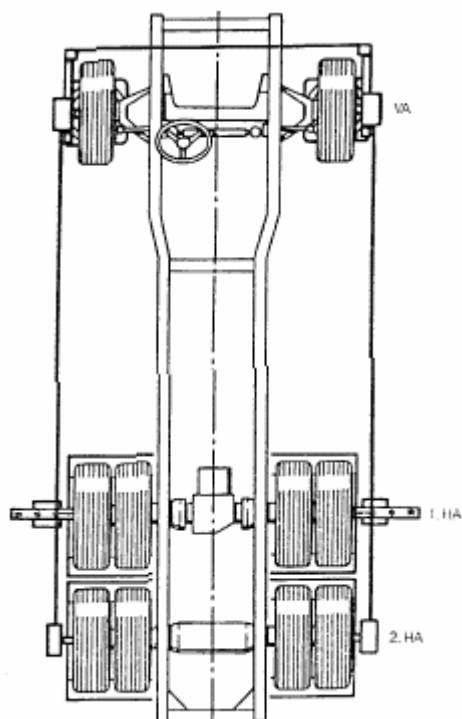
13. Вынуть сенсорную головку из отверстия стопорной гайки 8 и вставить в отверстие шарнирный рычаг, установить его горизонтально и зажать.
14. Нажать кнопку 10 отдельная траектория передних колес.



15. Считать данные левой колеи и произвести запись
произвести запись в испытательной карточке.
(Показания правой колеи не учитываются.)
16. Значения левой колеи являются направлением вращения (наклона) второй задней оси относительно первой задней оси.

Внимание:

Если значение является положительным, то перемещение второй задней оси происходит влево согласно данным, отраженным на дисплее. Если оно является отрицательным, то перемещение второй задней оси происходит вправо.



Измерения поперечного отклонения второй задней оси относительно первой задней оси

1. Расположить мерные стойки по центру на фланце обода колес первой задней оси с каждой стороны в направлении стрелки ниже уровня эластичного корда.
2. На короткое время сильно натянуть эластичные корды и привести их в состояние покоя.

Внимание:

Эластичные корды не должны покоиться на мерных стойках (При необходимости поднять выше шарнирный рычаг кронштейна крепления сенсорной головки.)

3. Считать показания на линейке левой и правой мерных стоек.
4. Произвести запись данных в испытательной карте.

Например, данные левой линейки – 3,5
данные правой линейки – 8,5
половина разницы = $5\text{ см} \div 2 = 2,5$
поперечное отклонение второй задней оси

относительно первой = 2,5 см, отклонение направлено в сторону более высокого значения.

Общая регулировка второй задней оси



Нажать кнопку 2 «общая регулировка задних колес». На левой стороне экрана дисплея появляется символ измерения «общая регулировка» в сопровождении значений измерения.

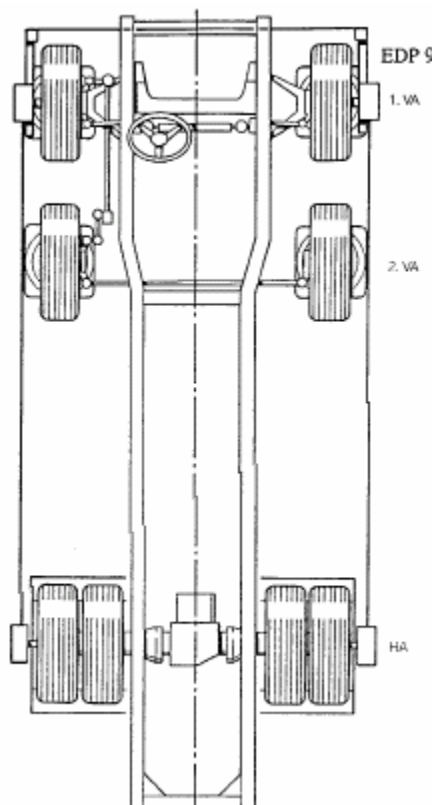
С правой стороны экрана дисплея появляется символ измерения «геометрическая ось» (geo.axle) в сопровождении значений измерения. Эти значения не следует принимать в расчет.

Измерение развала второй задней оси



Нажать кнопку 4 «развал задних колес». На левой стороне экрана дисплея появляется символ измерения «развал задних колес» в сопровождении значений измерения. Произвести запись данных в испытательной карте. Подобным образом произвести измерения для каждой дополнительной оси, начиная с передней оси и далее первой задней оси.

С двумя передними поворотными осями и одной задней осью



Необходимые измерительные инструменты

- 4 кронштейна крепления сенсорной головки E1200/30
- 4 поворотных круга P1/15
- 2 мерных стойки E1200/31
- 2 передние сенсорные головки
- 2 задние сенсорные головки
- 1 монитор
- 1 фиксирующее устройство рулевого колеса
- 1 механизм натяжения тормозной системы
- 1 комплект эластичных кордов для грузовиков (3)
- 2 удлинительных кабеля 932 203 020
- 2 балансировочных стойки P 1/40
- 1 блок испытательных карт для грузовых автомобилей.

Подготовительная работа:

1. Разместить поворотные круги под четырьмя передними поворотными колесами, а балансировочные стойки под задними колесами.
2. Прикрепить два передних кронштейна крепления сенсорных головок к первой передней оси, а два задних кронштейна к задней оси.

Регулировка первой передней оси и задней оси

Производится в соответствии с описанной выше процедурой «Регулировка с помощью четырехсенсорной системы».

Распечатка измерений

Производить распечатку данных первой передней оси относительно задней оси. Не распечатывать значения измерений по второй передней оси. Произвести запись показаний в испытательную карту.

Регулировка колес второй передней оси

Поперечное отклонение второй передней оси относительно первой передней оси

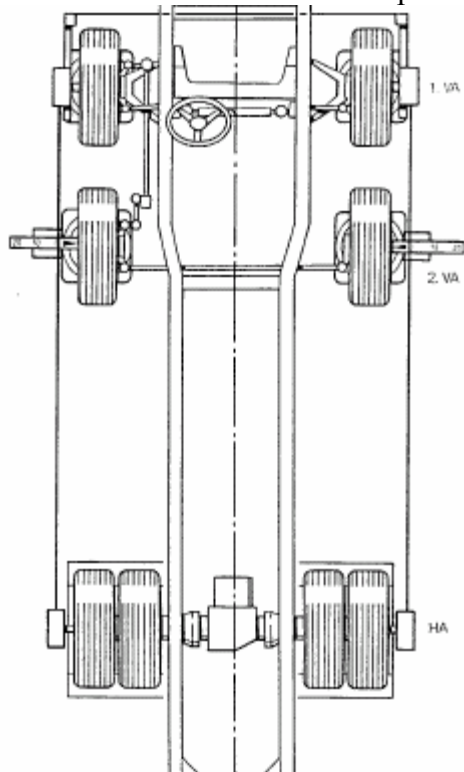
Начальная установка:

1. Сенсорные головки остаются в том же положении на первой передней и задней осях.
2. Нажать кнопку 10 (отдельная траектория для передней оси).

3. Повернуть рулевое колесо до достижения отражаемого на экране одного и того же значения левой и правой колеи. (Отметить символ + или -).
4. Закрепить рулевое колесо с помощью фиксирующего устройства.

Внимание: При закреплении рулевого колеса не следует изменять полученные идентичные значения обеих колеи траектории.

5. Установить шкалы на поворотных кругах на «0».



6. Расположить мерные стойки по центру на фланце обода колес второй передней оси с каждой стороны по направлению стрелки под уровнем эластичного корда.
7. На короткое время сильно натянуть эластичные корды и привести их в состояние покоя.

Внимание:

Эластичные корды не должны покоиться на мерных стойках (При необходимости поднять выше шарнирный рычаг кронштейна крепления сенсорной головки.)

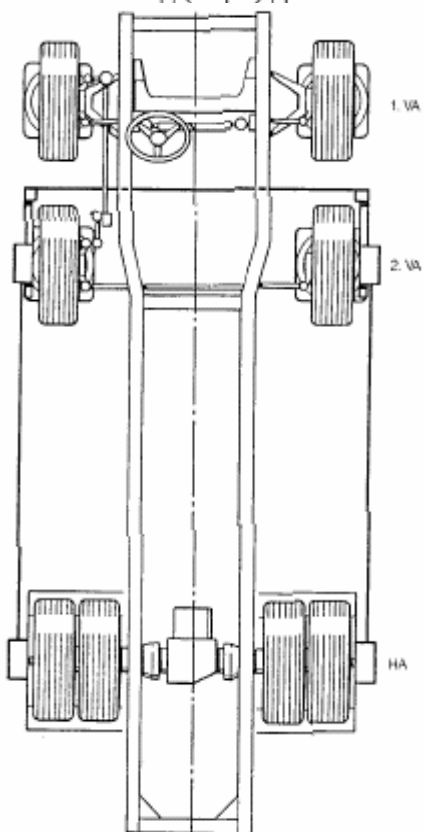
8. Считать данные на линейке левой и правой мерных стоек.
9. Произвести запись показаний в испытательную карту.

Например, показание левой линейки – 10

показание правой линейки – 7

Половина разницы = $3\text{ см} \div 2 = 1,5$

Поперечное отклонение второй передней оси относительно первой = 1,5 см, отклонение направлено в сторону более высокого значения.



Отдельные траектории второй передней оси относительно геометрической оси (при зафиксированном рулевом колесе)

1. Снять передние сенсоры и кронштейны крепления сенсоров с первой передней оси.
2. Прикрепить кронштейн крепления сенсоров ко второй задней оси.
3. Вставить передние сенсоры на кронштейнах сенсоров второй передней оси в отверстие стопорной гайки 8 и слегка затянуть крыльчатую гайку 9.
4. Заблокировать ход автомобиля для предупреждения отката на уровне задней оси и поднять вторую переднюю ось.

Внимание:

После преобразования данных последующей оси нажать кнопку 14 «Выход» (Exit) перед осуществлением корректировки биения.

Все значения, за исключением значений биения предыдущей колесной пары, удаляются.

5. Провести корректировку биения второй передней оси (в соответствии с вышеописанной процедурой).

6. Установить колесную пару второй передней оси на поворотных кругах.
7. Произвести настройку шкалы поворотных кругов на «0». (Проверить положение «0» измерительной шкалы первой передней оси; шкала должна отражать корректные показания.)
8. Нажать кнопку 10 (отдельная траектория передней оси). Произвести запись данных правой и левой колеи отдельной траектории в испытательную карту.

Внимание:

Значения отдельной траектории задней оси можно больше не вызывать из памяти, так как они могут привести к искажению отражаемых на дисплее данных ввиду изменения осевой линии автомобиля.

Измерение угла развала второй передней оси

(Проводится в соответствии с вышеописанной процедурой.)

Измерение угла поперечного наклона шкворня и шкворня второй передней оси с помощью 10°-градусного угла поворота.

Производится в соответствии с вышеописанной процедурой для четырехсенсорной системы.

Внимание:

При невозможности установки угла поворота до 10° на второй передней оси, например, из-за того, что поворотные круги под первой передней осью достигли ограничителя, следует отсоединить регулировочную тягу рулевого управления, ведущую ко второму переднему мосту. В таком состоянии угол поворота может быть отрегулирован на колесе.

Измерение разницы углов траектории колес второй передней оси

1. Вернуть поворотные круги под колесной парой первой передней оси в положение «0» с помощью рулевого колеса.
 2. Повернуть колесо внутреннего радиуса дуги первой передней оси, установив в положение 20°.
 3. Произвести считывание показаний для обоих колес дуги **второй передней оси** и произвести их запись.
 4. Повернуть колесо к внешнему радиусу дуги первой передней оси, установив в положение 20°.
 5. Произвести считывание показаний для обоих колес дуги **второй передней оси** и произвести их запись.
- Полученная разница углов колес для правого и левого ограничителя поворота колес должна быть одинаковой, затем проводится сравнение полученных данных с данными изготовителя.

С двумя поворотными передними осями и двумя задними осями

Необходимые отдельные измерительные инструменты:

В соответствие с приведенным выше описанием и вдобавок 2 дополнительные балансировочные стойки P1/40.

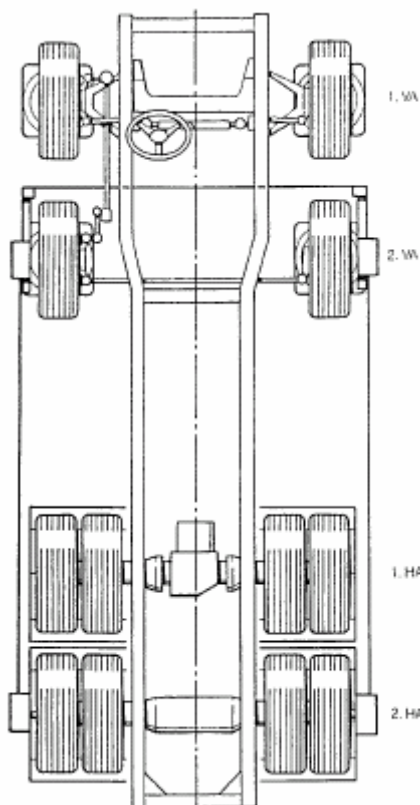
Регулировка колес первой передней оси и первой задней оси

(Производится в соответствии с описанием представленным выше относительно «Регулировка с помощью четырехсенсорной системы».

Распечатка измерений

Распечатывать только данные по первой передней оси относительно первой задней оси. Прочие совокупности данных не следует распечатывать.

Произвести запись данных в испытательную карточку.



Регулировка колес второй передней оси относительно первой передней оси и отдельных траекторий колес по отношению к геометрической оси первой задней оси

(Производится в соответствии с вышеописанной процедурой.)

Регулировка колес второй задней оси

Направление вращения (наклона) второй задней оси по отношению к геометрической оси первой задней оси.

Внимание:

Перед проведением корректировки второй задней оси первая задняя ось должна быть отрегулирована в пределах допусков, установленных изготовителем .

1. Угловые сенсоры остаются на месте на второй передней оси и первой задней оси.
2. Нажать кнопку 10 (отдельная траектория передней оси).
3. Повернуть рулевое колесо до того момента, пока на дисплее монитора не появится «0» для левой колеи.
4. Закрепить рулевое колесо с помощью фиксирующего устройства рулевого колеса.

Внимание:

Показания левой части дисплея должны оставаться в положении «0».

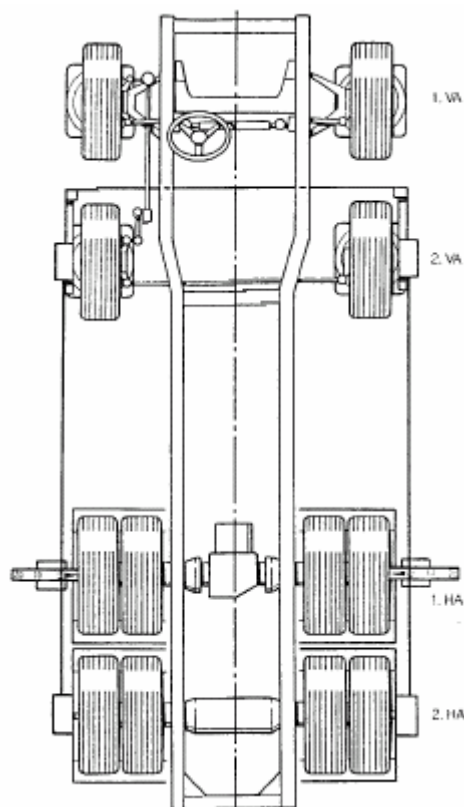
5. Снять кронштейны крепления сенсорных головок и сенсорные головки с первой передней оси.
6. Прикрепить кронштейны крепления сенсорных головок и сенсорные головки ко второй задней оси.
7. Ослабить механизм натяжения тормозной системы.
8. Вывесить вторую заднюю ось. (Заблокировать ход автомобиля для предупреждения отката на первой задней оси.)
9. Произвести корректировку биения.
10. Переместить балансировочные стойки под вторую заднюю ось.
11. Опустить колесную пару второй задней оси на балансировочные стойки.
12. Подсоединить эластичный корд.
13. Нажать кнопку 10 (отдельная траектория для передней оси), произвести считывание показаний с экрана и произвести их запись в испытательную карту.

Внимание:

Значение, отраженное в левой части цифрового дисплея, является направлением вращения (наклона) второй задней оси относительно первой задней оси в угловых минутах. Данные, отражаемые в правой части цифрового дисплея, не представляют какого-либо значения для данного измерения. Если данное значение является положительным, то вторая задняя ось имеет левое направление движения согласно отраженному показателю. Если оно отрицательно, то вторая задняя ось имеет правое направление движения.

Измерение поперечного отклонения второй передней оси по отношению к первой передней оси

1. Расположить мерные стойки по центру на фланце обода колесной пары первой передней оси с каждой стороны по направлению стрелок под эластичным кордом.
2. На короткое время натянуть эластичные корды, а затем привести в состояние покоя.



Внимание:

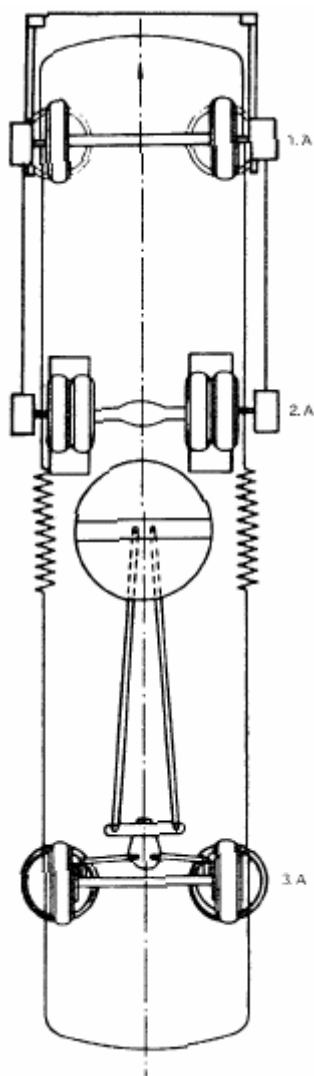
Эластичные корды не должны покоиться на мерных стойках (При необходимости поднять выше шарнирный рычаг кронштейна крепления сенсорной головки.)

3. Считать показания на линейках левой и правой мерных стоек.
4. Произвести запись показаний в испытательную карту.

Например, показание левой линейки – 7см
показание правой линейки – 10см
половина разности = $3\text{см} \div 2 = 1,5\text{см}$
поперечное отклонение второй передней оси относительно первой составляет 1,5см вправо.

Общая регулировка второй задней оси

Нажать кнопку 2. Значение, отражаемое в левой части дисплея является показателем общей регулировки для второй задней оси. Ввести данные в испытательную карту.



Измерение угла развала второй задней оси

Нажать кнопку 4. Ввести отраженные на дисплее данные в испытательную карту.

Регулировка колес сочлененных автобусов

Необходимые отдельные инструменты измерения:

Те же, что и при регулировке колес грузовых автомобилей с двумя поворотными передними осями и одной задней осью.

1. Следовать процедуре измерения «Регулировка колес с помощью четырехсенсорной системы».

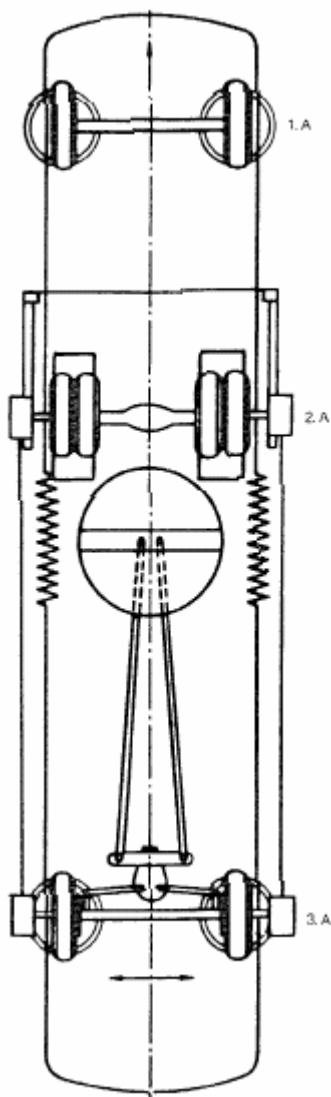
Распечатать полученные данные.

2. Нажать кнопку «С» (удалить все). Все данные измерений, а также значение корректировки биения будут удалены.

Примечание:

Измерения третьей оси не может быть осуществлено до тех пор, пока не откорректированы оси 1 и 2.

3. Нажать кнопки 3 для отдельной траектории задней колесной пары и вновь распечатать полученные данные измерений (это основа для последующей регулировки колес третьей оси).



4. Переместить кронштейны крепления сенсорных головок с первой оси на третью ось и вставить задние сенсорные головки. Вставить передние сенсорные головки в кронштейны крепления сенсорных головок второй оси.
5. Вывесить третью ось для проведения работ по корректировке биения. Нажать установочную кнопку и произвести установку 3 оси.
6. Нажать кнопку 1 «строго прямо».
Переместить вбок третью ось до достижения значения отдельной траектории второй оси (основа измерения). Все три оси имеют одинаковую осевую линию (в полностью растянутом положении).
7. Нажать кнопку 3 «отдельная траектория задних колес», а затем кнопку 4 «развал задних колес 2».
Распечатать полученные данные.